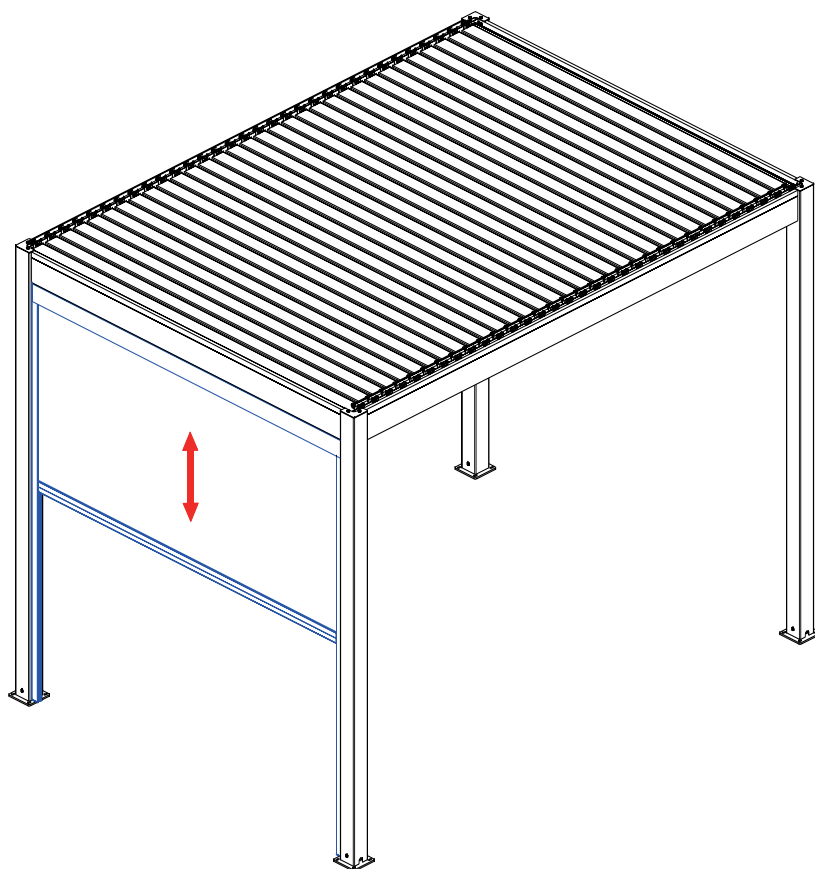


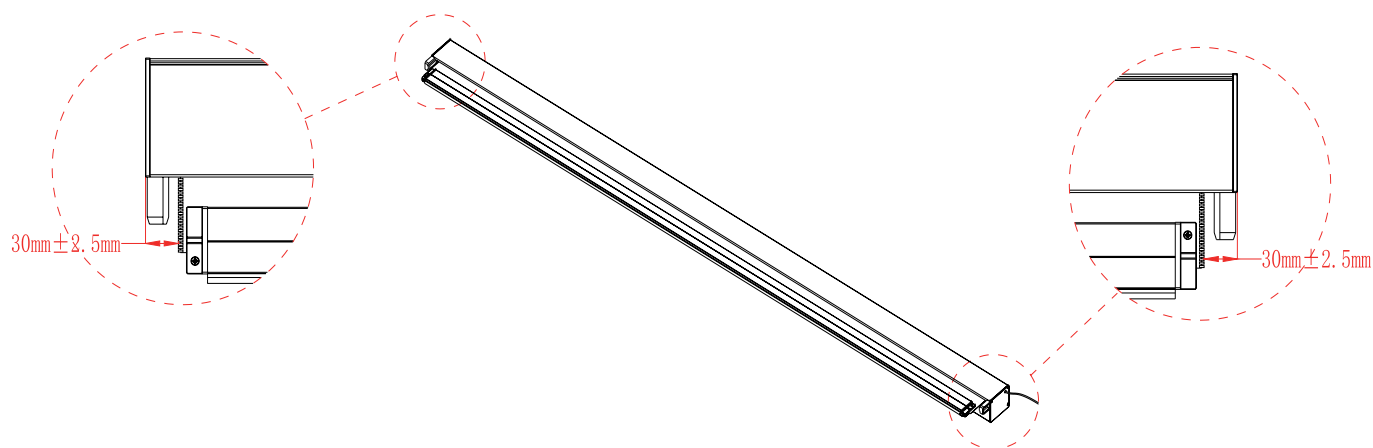
Manuel d'utilisation

Rideaux motorisés



LISTE DES PIÈCES		
Nom du produit	Image	Quantité
Cadre principal		1
Rail latéral A		1
Rail latéral B		1
Vis ST4.2X32		8

1. Assurez-vous que le rideau est centré



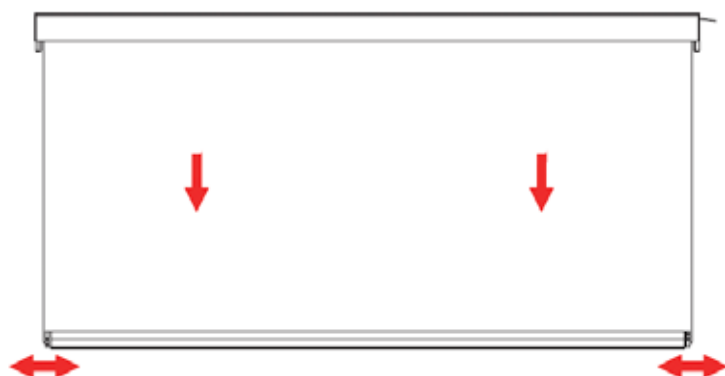
Vérifiez la taille ($30\text{mm} \pm 2.5\text{ m}$)

Si un côté ne correspond pas à la norme de taille (30mm), retirez complètement le rideau et ajustez-le sur le côté afin qu'il soit centré.

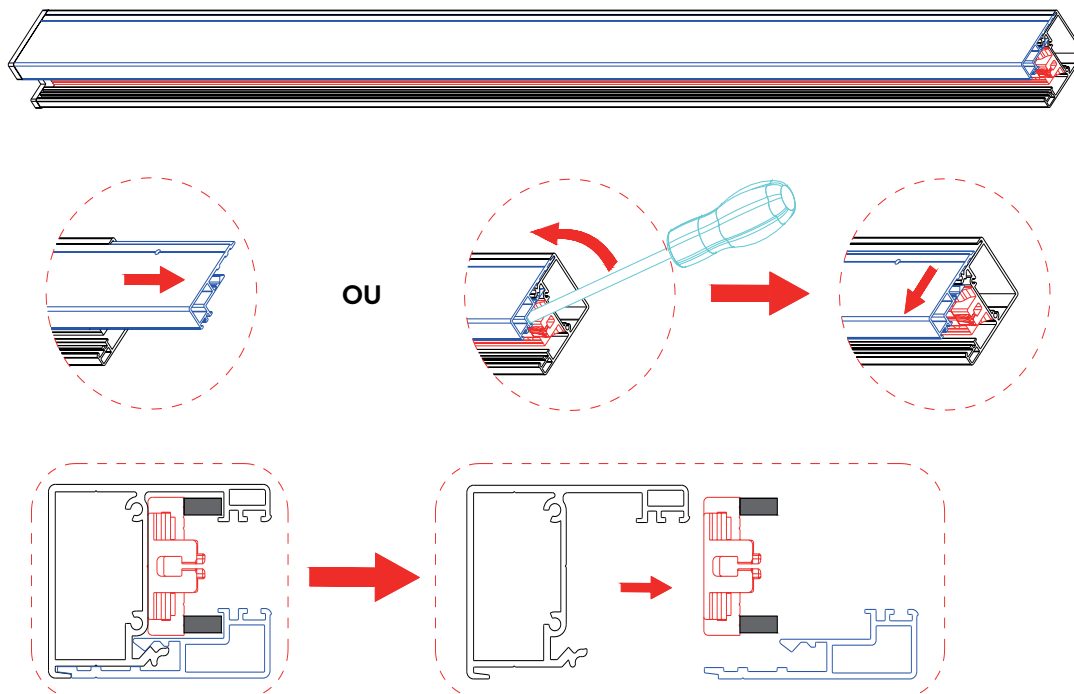


Ajustement gauche et droite

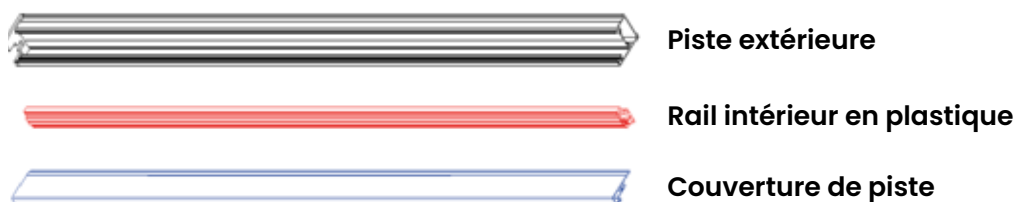
Ajustement gauche et droite



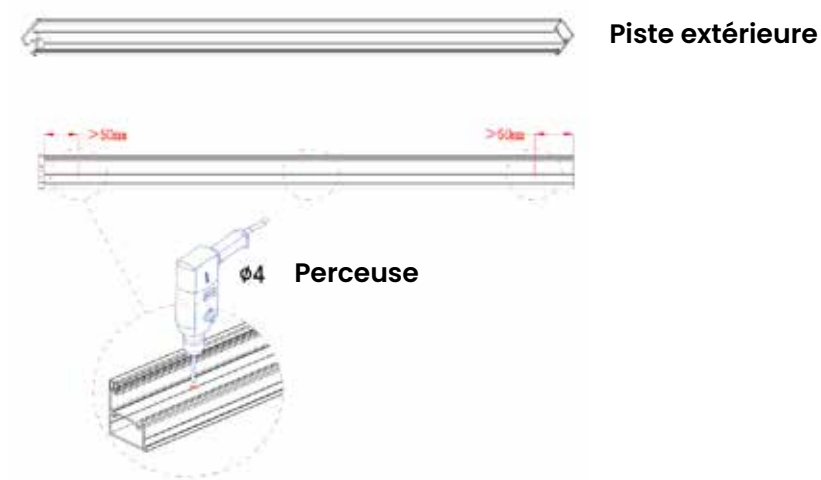
2. Démonter l'assemblage du rail latéral



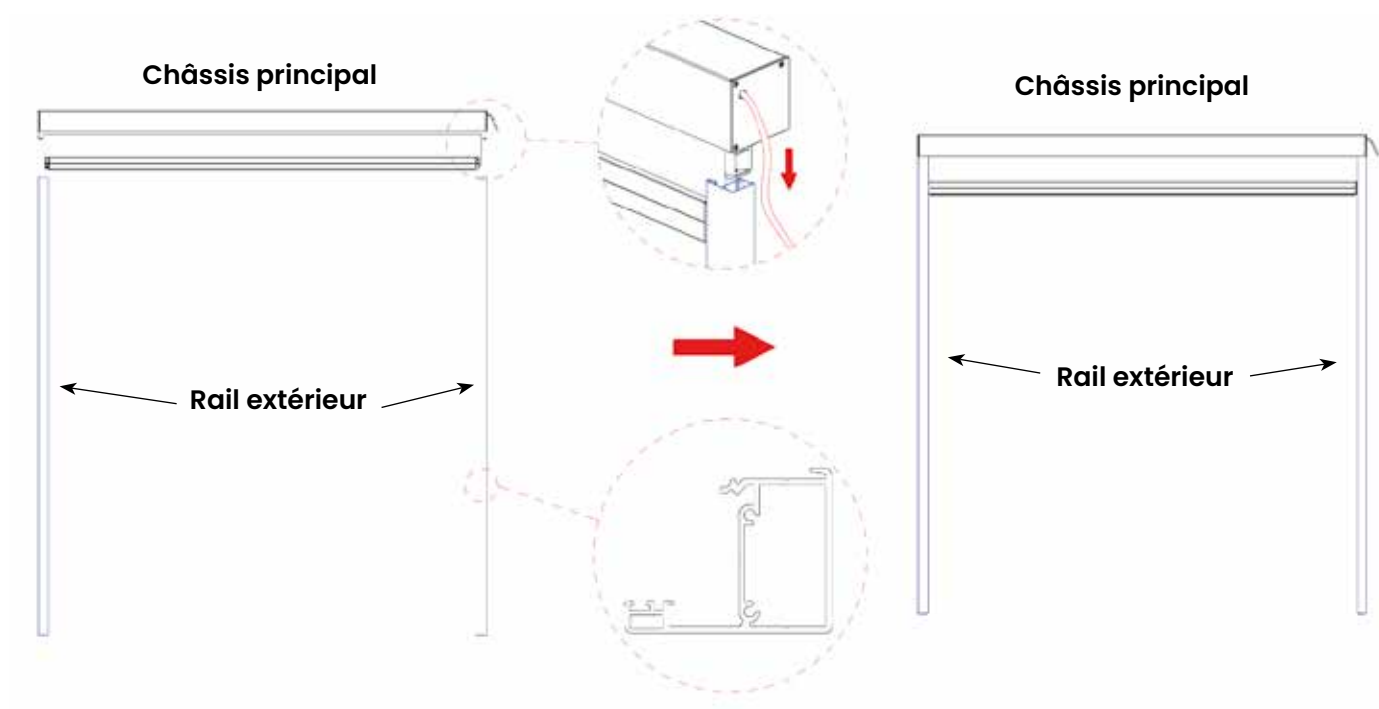
2a - Retirez successivement la plaque de recouvrement et le rail intérieur



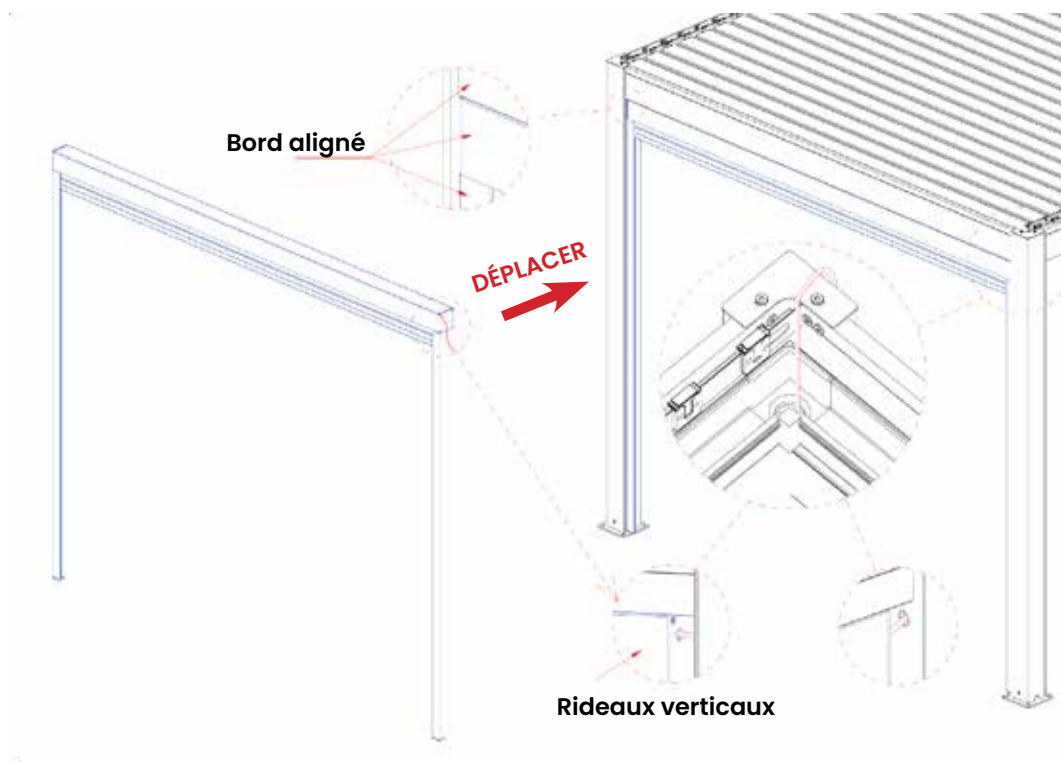
2b - Percer la piste extérieure



3. Installer le rail latéral et le cadre principal

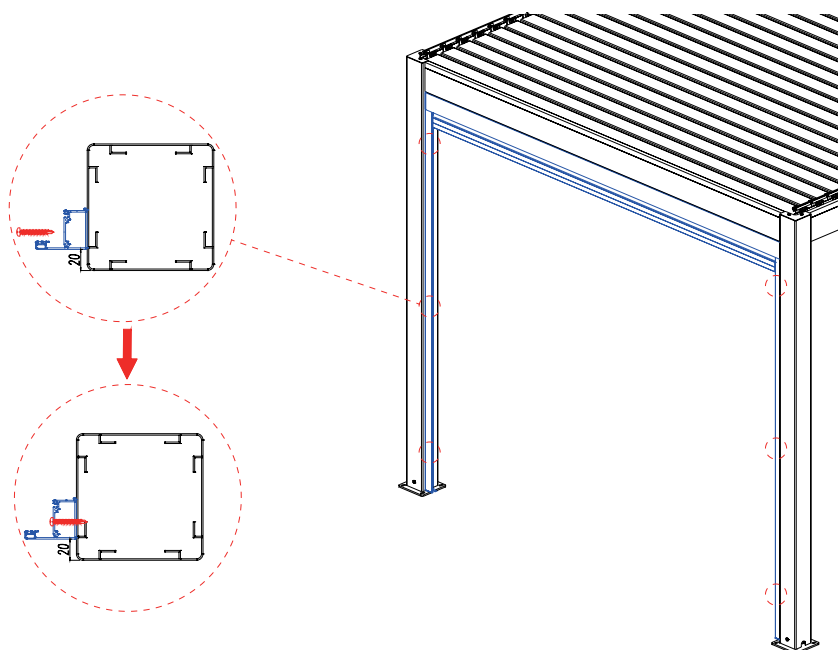


4. Installer le store

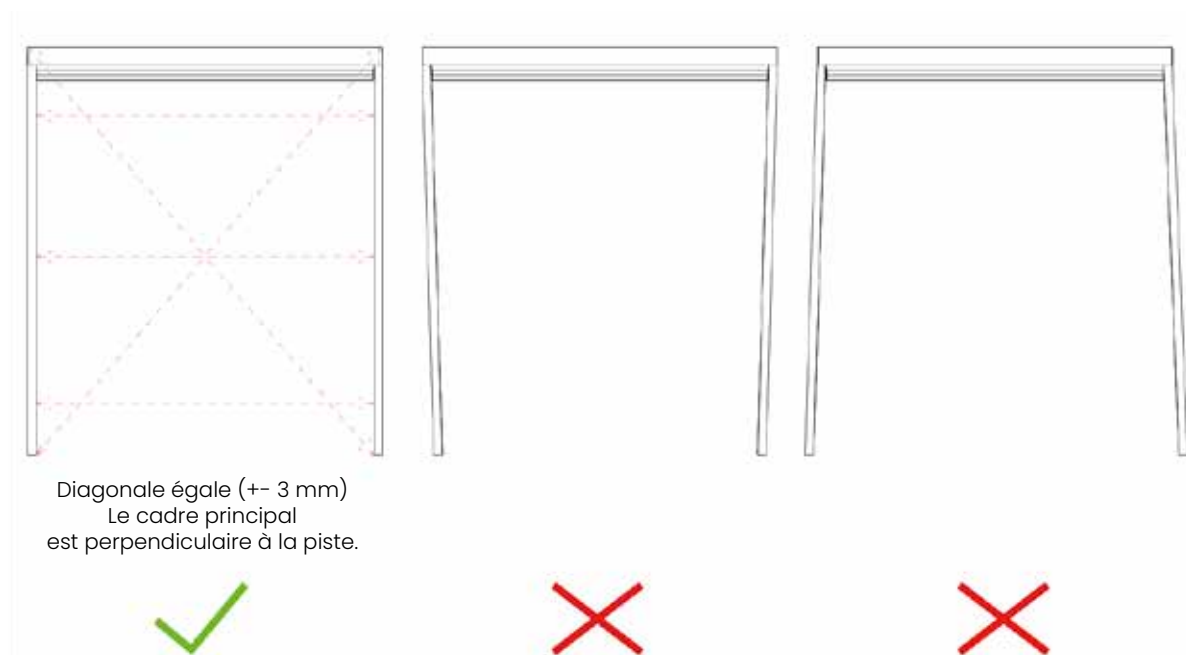


4a - Passez le fil de fermeture éclair à travers le trou sur la colonne et retirez-le du haut de la colonne.

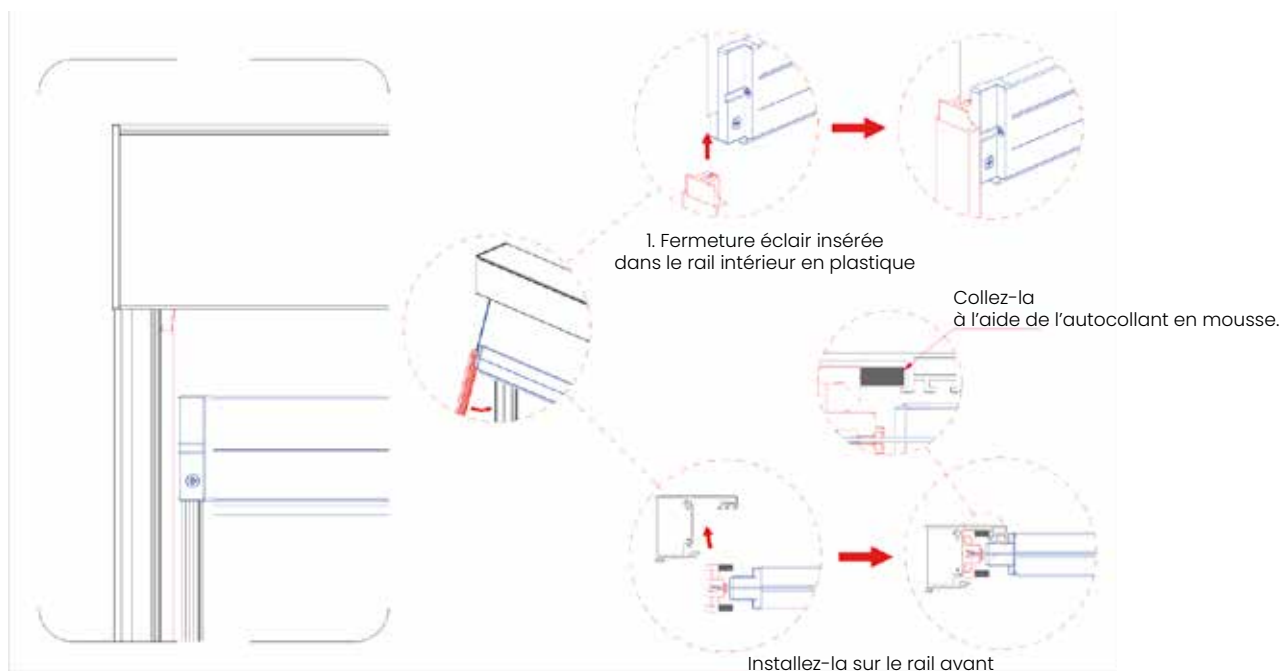
4b - Utilisez les vis pour fixer le store avec la pergola



5. Contrôle

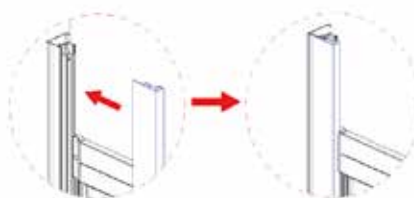
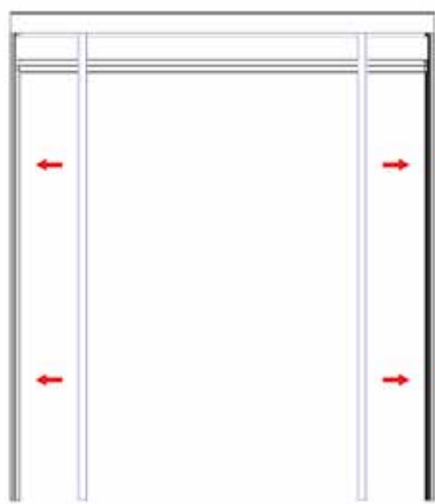


6. Installez le rail intérieur en plastique

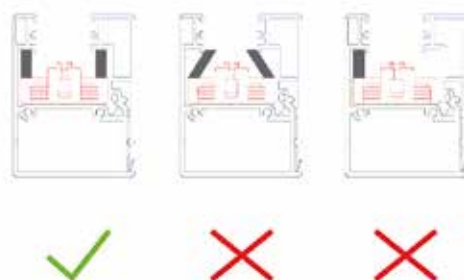


7. Installer le cache du rail

La plaque de recouvrement avec encoche se monte du côté du verrou, l'encoche orientée vers le bas.



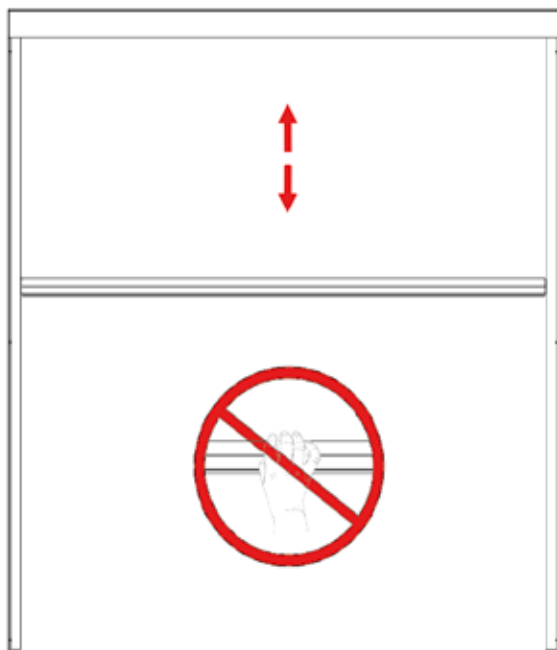
Fixez le cache du rail aux rails latéraux



Le rail de guidage est fixé à l'aide d'un autocollant en mousse.

8. Précautions

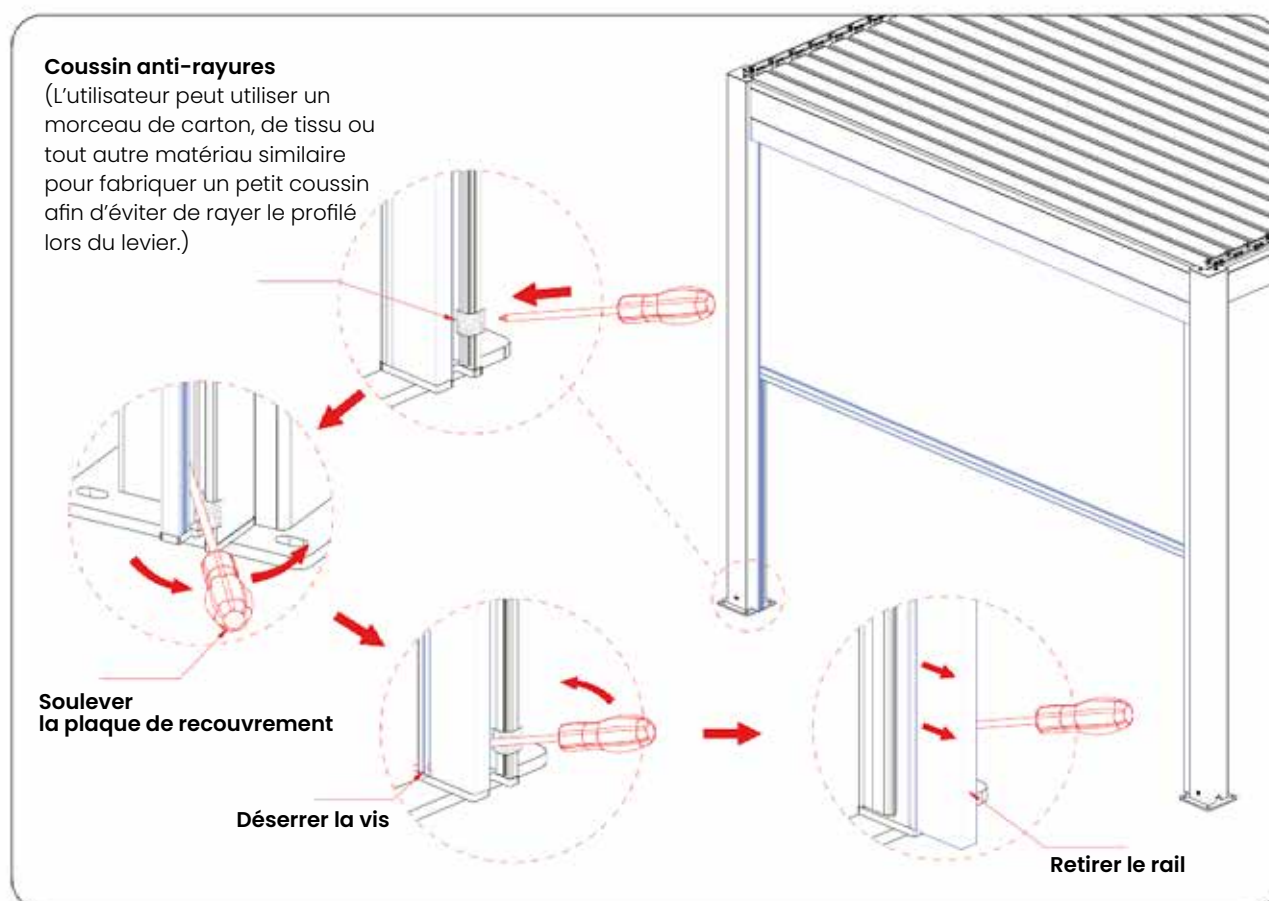
1. Ne pas tirer manuellement sur le rideau à fermeture éclair.



Rappel de démontage :

(Uniquement pour le démontage du store à fermeture éclair)

1. Retirez la plaque de recouvrement du rail à l'aide d'un tournevis plat.



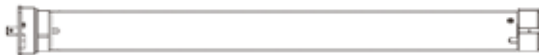
REMARQUES DE SÉCURITÉ

1. Cet appareil peut être utilisé par des enfants âgés de 8 ans et plus, ainsi que par des personnes dont les capacités physiques, sensorielles ou mentales sont réduites, ou dont l'expérience et les connaissances sont limitées, à condition qu'elles soient surveillées ou qu'elles aient reçu des instructions adéquates concernant l'utilisation sécurisée de l'appareil et qu'elles en comprennent les dangers potentiels.
2. Les enfants ne doivent pas jouer avec l'appareil.
3. Le nettoyage et l'entretien de l'appareil ne doivent pas être effectués par des enfants sans surveillance.
4. Si le cordon d'alimentation est endommagé, il doit être remplacé. Dans ce cas, il faut contacter rapidement le service après-vente ou une personne qualifiée afin d'éviter tout danger.
5. AVERTISSEMENT : Le moteur doit être déconnecté de sa source d'alimentation pendant le nettoyage, l'entretien et le remplacement des pièces.
6. Les instructions doivent indiquer que le niveau de pression acoustique pondéré A du moteur est inférieur ou égal à 70 dB(A), par exemple en inscrivant $L_{pA} \leq 70 \text{ dB(A)}$.
7. AVERTISSEMENT : Instructions de sécurité importantes.
Il est essentiel, pour la sécurité des personnes, de suivre ces instructions.
Conservez ces instructions.
8. Ne laissez pas les enfants jouer avec les commandes fixes.
Gardez les télécommandes hors de leur portée.
9. Examinez fréquemment l'installation afin de détecter tout déséquilibre ou signe d'usure ou de dommage sur les câbles et les ressorts.
Ne pas utiliser l'appareil si une réparation ou un réglage est nécessaire.
10. Surveillez le mouvement du volet et tenez les personnes à distance jusqu'à sa fermeture complète.
11. AVERTISSEMENT : Instructions de sécurité importantes.
Suivez toutes les instructions, car une installation incorrecte peut entraîner des blessures graves.
12. Avant d'installer le moteur, retirez tous les cordons inutiles et désactivez tout équipement non nécessaire au fonctionnement motorisé.



DM45EAF/S

Instruction | A-01



Fonctionnalités

- Récepteur intégré
- Réglage précis des fins de course
- Fonctions de mouvement par à-coups et d'inclinaison
- Ajustement fin des fins de course
- Changement de mode de fonctionnement du moteur
- Inversion du sens de rotation
- Direction de blocage
- Bouton de programmation
- Réinitialisation aux paramètres d'usine
- Fonction de répéteur de signal
- Butée électronique
- Position d'arrêt préférée
- Réglage automatique des butées
- Détection sensible de blocage

Domaine d'application



Le moteur est adapté à la motorisation des stores ZIP.

Caractéristiques techniques

Température de fonctionnement : -10 °C à +65 °C	Fréquence radio : 433,92 MHz
Tension nominale : 230 V / 50 Hz	Protection thermique : supérieure à 4 minutes

Tableau de références techniques

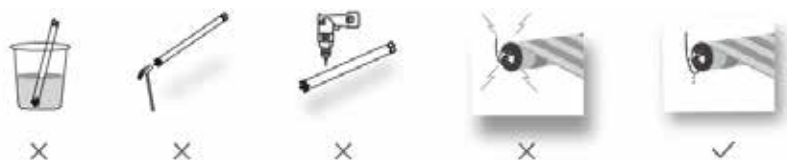
Modèle	Couple nominal (n.m)	Vitesse nominale (tr/min)	Courant nominale (A)
DM45EAF/S-10/15	10	15	0,48
DM45EAF/S-10/26	10	26	0,69
DM45EAF/S-20/15	20	15	0,69
DM45EAF/S-20/26	20	26	0,90
DM45EAF/S-30/15	30	15	0,87
DM45EAF/S-40/15	40	15	0,99
DM45EAF/S-50/12	50	12	0,99

*Données fournies à titre indicatif uniquement.

Attention

Ne jamais laisser tomber, frapper, percer ou immerger le moteur.
Maintenir le câble d'alimentation dans la position correcte, comme indiqué ci-dessous.

Les consignes de sécurité importantes doivent être lues avant l'installation.
Une installation incorrecte peut entraîner des blessures graves et annule la garantie ainsi que la responsabilité du fabricant.



Consignes de sécurité importantes à lire avant toute utilisation

Notice de démarrage

Veuillez lire attentivement les points suivants avant toute configuration.

1. Veuillez utiliser le connecteur de câblage pour protéger les fils libres restants.

2. Fonctionnement :

L'intervalle de validité entre deux pressions sur les boutons est de 6 secondes. Si aucune action n'est effectuée dans ce délai, l'émetteur quitte automatiquement le mode réglage actuel.

Le moteur effectuera un mouvement bref (jog) et un signal sonore (bip) pour indiquer la prise en compte de la commande. Veuillez poursuivre les opérations après ce signal.

3. Réglage des fins de course :

Après avoir défini les fins de course haute et basse, celles-ci ne peuvent pas être configurées à la même position.

Une fois les limites définies, le moteur mémorise automatiquement la position après coupure d'alimentation. La suppression des limites efface toutes les mémoires de position.

Le mode de réglage des limites se ferme automatiquement après 2 minutes d'inactivité.

4. En cas de perte de l'émetteur, effectuez une nouvelle association avec un nouvel émetteur.

5. Un moteur peut mémoriser jusqu'à 10 canaux maximum.

Lorsque la mémoire est pleine et qu'un nouveau canal est appairé, le dernier canal ajouté remplacera le plus ancien.

Instructions des boutons

Fonctions du bouton P1

1. Fonctionnement en cycle :

Appuyez une fois sur le bouton P1 : le moteur effectuera une rotation dans le sens montée > arrêt > descente > arrêt, de manière cyclique.

2. Appairage ou ajout d'un nouvel émetteur :

Appuyez sur le bouton P1 pendant 2 secondes.

Le moteur effectue un mouvement bref (jog), puis un signal sonore long (bip) retentit.

Le moteur est alors prêt pour l'appairage ou pour ajouter un émetteur supplémentaire.

3. Verrouillage radio :

Maintenez le bouton P1 enfoncé pendant 6 secondes, puis relâchez-le.

Le moteur effectue un mouvement bref et deux bips.

Le moteur passe alors en mode verrouillage radio, et ne recevra plus aucun signal.

Appuyez à nouveau sur P1 ou coupez l'alimentation pour désactiver le verrouillage radio.

4. Inversion du sens de rotation :

Maintenez le bouton P1 enfoncé pendant 10 secondes, puis relâchez-le.

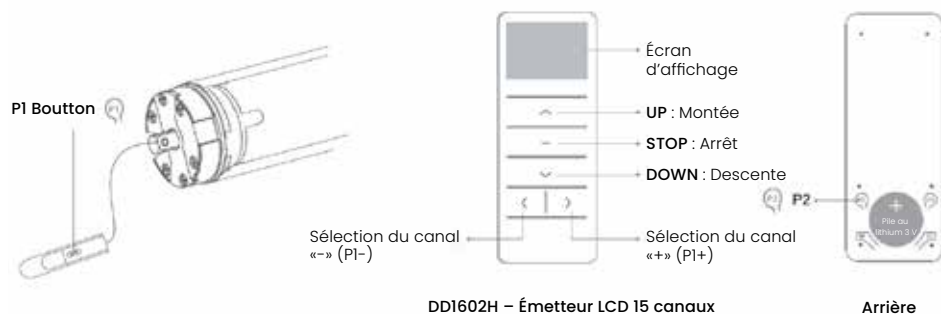
Le moteur effectue un mouvement bref et trois bips indiquant que le sens de rotation a été inversé.

5. Réinitialisation aux paramètres d'usine :

Maintenez le bouton P1 enfoncé pendant 14 secondes, puis relâchez-le.

Le moteur effectue un mouvement bref et quatre bips.

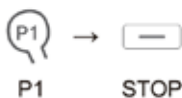
Le moteur est maintenant réinitialisé aux réglages d'usine.



Réglages essentiels

Les étapes 1 à 3 doivent être complétées afin de garantir le bon fonctionnement du système.

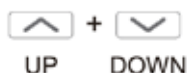
1. Appairage



Appuyez sur le bouton P1 pendant 2 secondes (le moteur effectue 1 mouvement bref / "jog"), relâchez le bouton – un signal sonore long (bip) retentit. Dans un délai de 7 secondes, appuyez sur le bouton STOP pendant 2 secondes (2 mouvements brefs et 3 bips). Le moteur est alors appairé avec succès.

* S'il n'y a pas de fin de course programmée, cette opération réalise l'appairage initial ; S'il existe déjà des fins de course, cette opération permet d'ajouter un nouvel émetteur.

2. Inversion du sens de rotation (optionnel)



Si en appuyant sur UP le moteur descend, suivez la procédure ci-dessous pour inverser le sens de rotation. Appuyez simultanément sur les boutons UP et DOWN pendant 2 secondes. Le moteur effectue un mouvement bref (jog), indiquant que le sens de rotation a été inversé avec succès.

* Le moteur doit être en mode de fonctionnement libre (sans fin de course) pour effectuer cette opération.

3. Réglage des fins de course haute et basse

1. Réglage manuel de la fin de course haute



Appuyez sur le bouton UP pendant 2 secondes pour faire monter le moteur jusqu'à la position haute souhaitée. Maintenez ensuite les boutons UP et STOP enfoncés simultanément pendant 2 secondes (2 mouvements brefs et 3 bips). La fin de course haute est maintenant enregistrée.

3. Réglage automatique des fins de course



Appuyez sur UP pendant 2 secondes : Le moteur montera automatiquement et s'arrêtera lorsqu'il détecte un obstacle, définissant ainsi la fin de course haute. Ensuite, le moteur redescendra automatiquement ; il détectera à nouveau un obstacle (tension du tablier ou butée basse). La position d'arrêt devient alors la fin de course basse.

2. Réglage manuel de la fin de course basse



Appuyez sur le bouton DOWN pendant 2 secondes pour faire descendre le moteur jusqu'à la position basse souhaitée. Maintenez ensuite les boutons DOWN et STOP enfoncés simultanément pendant 2 secondes (2 mouvements brefs et 3 bips). La fin de course basse est maintenant enregistrée.

4. Réglage automatique de la fin de course haute + réglage manuel de la fin de course basse



Appuyez sur UP pendant 2 secondes : Le moteur monte et s'arrête après détection d'un obstacle, définissant la fin de course haute. Ensuite, faites descendre le moteur jusqu'à la position basse souhaitée et maintenez DOWN et STOP enfoncés pendant 2 secondes (2 mouvements brefs et 3 bips). La fin de course basse est enregistrée.

Remarques importantes :

Le réglage automatique des fins de course doit être effectué en mode 1. Vous pouvez librement définir la fin de course haute ou basse en premier. Si aucune fin de course n'est enregistrée, le moteur fonctionnera en mode "jog" (mouvements courts). Une fois les fins de course programmées, le moteur fonctionnera en mode continu.

4. Définir une position

1. Enregistrer une position



Assurez-vous que les fins de course haute et basse sont déjà réglées. Amenez le rideau à la position intermédiaire souhaitée.

Appuyez sur le bouton P2 (1 mouvement bref et 1 bip), puis sur STOP (1 mouvement bref et 1 bip), puis à nouveau sur STOP (2 mouvements brefs et 3 bips). La position préférée est maintenant enregistrée.

2. Supprimer une position



Appuyez sur le bouton P2 (1 mouvement bref et 1 bip), puis sur STOP (1 mouvement bref et 1 bip), puis à nouveau sur STOP (1 mouvement bref et 1 bip long). La position préférée est supprimée.

* Pour atteindre cette position, appuyez sur STOP pendant 2 secondes : le moteur se déplacera automatiquement vers la position préférée.

* En mode de retour automatique, le moteur descendra d'abord en position basse, relâchera la tension du tablier, puis remontera jusqu'à la position préférée.

5. Ajustements

1. Ajuster la fin de course haute



Maintenez simultanément les boutons UP et STOP pendant 5 secondes (1 mouvement bref et 1 bip long).

Amenez le produit à la nouvelle position haute souhaitée, puis maintenez à nouveau UP et STOP pendant 2 secondes (2 mouvements brefs et 3 bips). La nouvelle fin de course haute est enregistrée.

2. Ajuster la fin de course basse



Maintenez simultanément les boutons DOWN et STOP pendant 5 secondes (1 mouvement bref et 1 bip long).

Amenez le produit à la nouvelle position basse souhaitée, puis maintenez à nouveau DOWN et STOP pendant 2 secondes (2 mouvements brefs et 3 bips). La nouvelle fin de course basse est enregistrée.

Remarques importantes :

Cet ajustement doit être effectué en mode 1. Après l'entrée en mode d'ajustement fin des fins de course, celui-ci dure 2 minutes.

Si aucune nouvelle fin de course n'est enregistrée dans ce délai, le moteur quitte automatiquement le mode d'ajustement et conserve les réglages précédents.

6. Activer / Désactiver le mode "Jog / Inclinaison"



Maintenez simultanément les boutons UP et DOWN pendant 5 secondes (1 mouvement bref / "jog"), puis appuyez sur STOP (1 mouvement bref et 1 bip long).
Le mode Jog / Inclinaison est alors activé.

* Si le moteur effectue 2 mouvements brefs et 3 bips, cela signifie que le mode Jog / Inclinaison est désactivé. Cette opération doit être effectuée après avoir réglé la fin de course haute et basse.

7. Appairer / Désappairer un émetteur supplémentaire

Méthode 1 :



Sur l'émetteur existant, appuyez deux fois sur le bouton P2 (1 mouvement bref et 1 bip à chaque fois), puis sur le bouton P2 du nouvel émetteur. Le moteur effectue 2 mouvements brefs et 3 bips, indiquant que le nouvel émetteur est appairé.

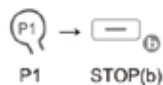
Répétez la même procédure pour désappairer un émetteur supplémentaire.

Méthode 2 :



Sur l'émetteur existant, appuyez deux fois sur P2 (1 mouvement bref et 1 bip à chaque fois), puis sur STOP du nouvel émetteur pendant 2 secondes.
Le moteur effectue 2 mouvements brefs et 3 bips, confirmant que le nouvel émetteur est appairé.

Méthode 3 :



Appuyez sur le bouton P1 du moteur pendant 2 secondes (1 mouvement bref / "jog"), relâchez le bouton – un bip long retentit.
Ensuite, sur le nouvel émetteur, appuyez sur STOP pendant 2 secondes.
Le moteur effectue 2 mouvements brefs et 3 bips, indiquant que l'émetteur est appairé avec succès.

(a) : émetteur existant – (b) : nouvel émetteur (ou inversement pour désappairage).

8. Suppression de tous les émetteurs



Appuyez sur le bouton P2 (1 mouvement bref et 1 bip), puis sur STOP (1 mouvement bref et 1 bip), et enfin sur P2 (2 mouvements brefs et 3 bips).
Tous les émetteurs appairés sont supprimés.

* Après suppression de tous les émetteurs, les informations de fins de course sont conservées.

9. Suppression de toutes les fins de course



Appuyez sur P2 (1 mouvement bref et 1 bip), puis sur DOWN (1 mouvement bref et 1 bip), et de nouveau sur P2 (2 mouvements brefs et 3 bips).
Toutes les fins de course sont supprimées.

* Cette opération efface également la position préférée enregistrée.

10. Changement de mode moteur



Appuyez sur P2 (1 mouvement bref et 1 bip), puis sur UP (1 mouvement bref et 1 bip), et à nouveau sur UP (1 mouvement bref et 1 bip long).
Si le moteur effectue 1 mouvement bref, il passe en mode 1.
Si le moteur effectue 2 mouvements brefs et 3 bips, il passe en mode 2.

Détails des modes moteur :

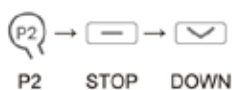
Mode 1 (par défaut en usine)

- > Pour moteurs sans système autobloquant (type standard ZIP screen).
- > Permet de régler automatiquement les fins de course jusqu'à 50 cycles, sans activer la fonction de retour automatique en position basse.

Mode 2

- > Pour moteurs avec système autobloquant.
- > Active la fonction de retour automatique vers la position basse, avec verrouillage et déverrouillage automatiques.

11. Fonction de retour à la fin de course basse



Appuyez sur P2 (1 mouvement bref et 1 bip), puis sur STOP (1 mouvement bref et 1 bip), et enfin sur DOWN (1 mouvement bref et 1 bip long).
Le moteur active la fonction d'auto-calibrage et de retour automatique vers la limite basse. Si le moteur effectue 2 mouvements brefs et 3 bips, il passe en mode manuel de retour (réglage par l'utilisateur).

* Cette opération est disponible uniquement en mode 2. En configuration d'usine, le moteur est réglé pour activer automatiquement la fonction de retour et d'auto-ajustement de la limite basse.

12. Fonction répéteur de signal



Appuyez une fois sur le bouton P2 (1 mouvement bref et 1 bip), puis maintenez le bouton P2 enfoncé pendant 5 secondes (2 mouvements brefs et 3 bips).
La fonction de répéteur de signal est alors activée.
Si le moteur effectue 1 mouvement bref et 1 bip long, cela indique que la fonction de répéteur a été désactivée.

* Par défaut, la fonction répéteur est désactivée (mode usine). Elle ne peut être activée que lorsque les fins de course sont réglées.
Le moteur ne répète pas le signal provenant de la même adresse d'émetteur.

13. Activation / Désactivation de la fonction de détection sensible de blocage



Appuyez sur P2 (1 mouvement bref et 1 bip), puis deux fois sur DOWN (1 mouvement bref et 1 bip à chaque fois).
Si le moteur effectue 1 mouvement bref et 1 bip long, la détection sensible de blocage est désactivée. Si le moteur effectue 2 mouvements brefs et 3 bips, la fonction est activée.

* Le mode par défaut d'usine est : activé.

14. Fonction de protection / Rebond après détection sensible de blocage

Lorsqu'une fin de course est réglée :

- Si le moteur monte et rencontre une résistance, il s'arrête, puis effectue un léger mouvement de recul (rebond) pour se protéger. Après ce recul, il reprend sa montée. S'il détecte une résistance au même point une seconde fois, il s'arrête définitivement. Si aucune résistance n'est détectée, il poursuit sa montée normale.
- Si le moteur descend et rencontre une résistance, il effectue également un rebond de protection, puis reprend la descente. En cas de résistance répétée au même endroit, il s'arrête définitivement après le second contact.

La résistance légère ne déclenche pas cette protection. Le système n'agit qu'en cas d'obstacle réel ou d'effort excessif.

15. Fonction d'auto-calibration sur 50 cycles

Cette opération ne peut être effectuée que lorsque le moteur est en mode 1. Une fois les fins de course haute et basse réglées automatiquement, le moteur effectue un cycle complet (descente puis montée).

Après 50 cycles, le moteur procède à une auto-correction automatique : il réajuste la fin de course basse si nécessaire, et arrête la fonction s'il détecte un écart ou une modification manuelle.

Le système corrige ainsi automatiquement la position de référence.

	Paramètres	Étapes
1	Appairage	P1 (maintenir 2 s) > STOP (maintenir 2 s)
2	Inversion du sens de rotation	UP + DOWN (maintenir 2 s)
3	Réglage des fins de course haute et basse	Réglage manuel de la fin de course haute : UP (maintenir 2 s) ⌘ UP + STOP (maintenir 2 s)
		Réglage manuel de la fin de course basse : DOWN (maintenir 2 s) ⌘ DOWN + STOP (maintenir 2 s)
		Réglage automatique : UP (maintenir 2 s)
		Réglage automatique de la fin de course haute + réglage manuel de la fin de course basse : UP (maintenir 2 s) ⌘ DOWN + STOP (maintenir 2 s)
4	Ajouter / Supprimer une position préférée	P2 > STOP > STOP
5	Ajustement des fins de course	Ajuster la fin de course haute : UP + STOP (maintenir 5 s) > UP ou DOWN > UP + STOP (maintenir 2 s)
		Ajuster la fin de course basse : DOWN + STOP (maintenir 5 s) > UP ou DOWN > DOWN + STOP (maintenir 2 s)
6	Activer / Désactiver le mode "Jog / Inclinaison"	UP + DOWN (maintenir 5 s) > STOP
7	Appairer / Désappairer un émetteur supplémentaire	Méthode 1 : P2(a) > P2(a) > P2(b)
		Méthode 2 : P2(a) > P2(a) > STOP(b) (maintenir 2 s)
		Méthode 3 : P1 (maintenir 2 s) ⌘ STOP(b) (maintenir 2 s)
8	Supprimer tous les émetteurs	P2 > STOP > P2
9	Supprimer toutes les fins de course	P2 > DOWN > P2
10	Changement de mode moteur	P2 > UP > UP
11	Fonction de retour à la fin de course basse	P2 > STOP > DOWN
12	Fonction répéteur de signal	P2 (maintenir 5 s)
13	Activer / Désactiver la détection sensible de blocage	P2 > DOWN > DOWN

Dépannage

Problèmes	Causes possibles	Solutions
Le moteur ne répond pas	Panne d'alimentation ou mauvaise connexion	Vérifiez soigneusement les connexions électriques et les câbles. Suivez les instructions de câblage.
	La pile de l'émetteur est faible	Remplacez la pile.
	Interférences ou blindage radio	Vérifiez que l'antenne du moteur est intacte et dégagée. Recherchez toute source possible d'interférences radio.
	Hors de portée du signal radio	Essayez de commander le moteur à une distance plus rapprochée.
L'émetteur ne contrôle pas un seul moteur	Plusieurs moteurs sont appairés sur le même canal	Réservez toujours un canal individuel par moteur (voir fonctions moteur). Utilisez un émetteur multi-canaux pour les installations à plusieurs moteurs et veillez à ce que chaque canal commande un seul moteur.
Le moteur ne démarre pas, démarre lentement ou émet un bruit fort	Connexions incorrectes	Vérifiez les connexions
	Mauvaise installation ou surcharge	Vérifiez l'installation et assurez-vous qu'il n'y a pas de surcharge mécanique.
Le moteur s'arrête pendant la montée ou la descente	Le moteur a atteint la fin de course basse	Réajustez la fin de course basse.
	Le temps de fonctionnement dépasse 4 minutes	Contactez le service technique pour plus d'informations.

